

Hochleistungsrechnen auf dem PC

Steffen Börm

Christian-Albrechts-Universität zu Kiel

Ringvorlesung Informatik, 26. Juni 2014

- 1 Wofür braucht man eine hohe Rechenleistung?
- 2 Wie arbeiten moderne Prozessoren?
- 3 Wie können wir Programme verbessern?
- 4 Zusammenfassung

- 1 Wofür braucht man eine hohe Rechenleistung?
- 2 Wie arbeiten moderne Prozessoren?
- 3 Wie können wir Programme verbessern?
- 4 Zusammenfassung

Aufgabe: Möglichst realistische Darstellung eines dreidimensionalen Computermodells in Echtzeit.



Quelle: Wikipedia

Algorithmus: Gegenstände dargestellt durch viele tausend Dreiecke, die auf eine imaginäre Leinwand projiziert werden müssen.

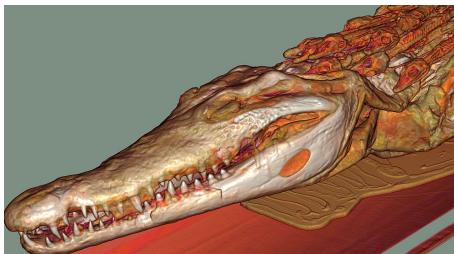
Aufgabe: Fotorealistische Darstellung eines Computermodells.



Quelle: Wikipedia

Algorithmus: Von einem imaginären Auge ausgehende *Sehstrahlen* werden in die Szene entsandt. Bei Kontakt mit Oberflächen entscheiden physikalische Modelle, was diese Strahlen „sehen“.

Aufgabe: Darstellung einer Tomographie.



Quelle: Wikipedia

Algorithmus: Tomographie führt zu *Voxel-Modell* eines Objekts. Zu dessen Darstellung werden die Beiträge einzelner Voxel entlang von Sehstrahlen gesammelt.

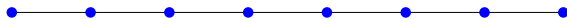
Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle.



Algorithmus:

- **Modell:** Ersetze kontinuierliche Saite durch mit Federn gekoppelte Punktmassen.

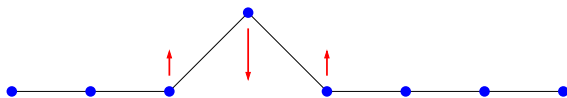
Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle.



Algorithmus:

- Modell: Ersetze kontinuierliche Saite durch mit Federn gekoppelte Punktmassen.

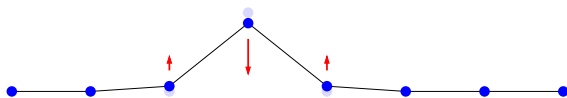
Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle.



Algorithmus:

- Modell: Ersetze kontinuierliche Saite durch mit Federn gekoppelte Punktmassen.
- Physik: Bestimme Kräfte, Geschwindigkeiten und Positionen.

Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle.



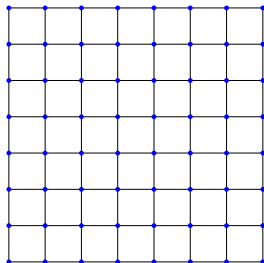
Algorithmus:

- Modell: Ersetze kontinuierliche Saite durch mit Federn gekoppelte Punktmassen.
- Physik: Bestimme Kräfte, Geschwindigkeiten und Positionen.
- Zeitschrittverfahren: Setze Kräfte und Geschwindigkeiten als für kurze Zeiten konstant.

Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle

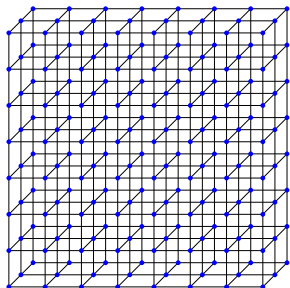


Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle im zwei-



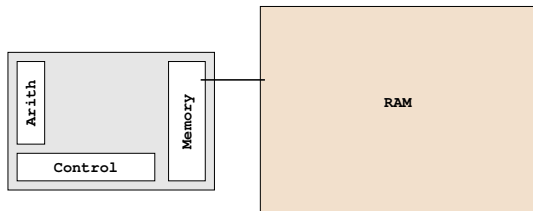
Computersimulation: Mehrdimensionale Wellen

Aufgabe: Simulation der Ausbreitung einer Welle im zwei- oder dreidimensionalen Medium.



Schwierigkeit: Brauchbare Genauigkeit erfordert sehr viele Punkte.
→ Sehr hoher Rechenaufwand.

- 1 Wofür braucht man eine hohe Rechenleistung?
- 2 Wie arbeiten moderne Prozessoren?**
- 3 Wie können wir Programme verbessern?
- 4 Zusammenfassung



Bestandteile:

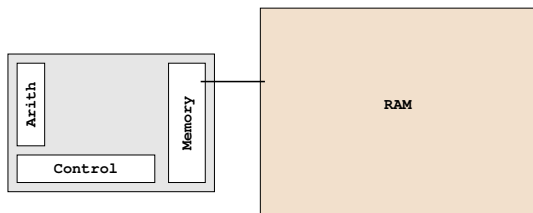
- **Steuerwerk** regelt Ablauf eines Programms.
- **Rechenwerk** führt Berechnungen aus.
- **Speichercontroller** regelt Zugriff auf den Speicher.

Beispiel: Leapfrog-Verfahren für die Simulation der Wellenausbreitung.

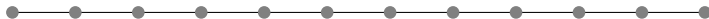
Daten: Auslenkungen in Array x , Geschwindigkeiten in Array v .

```
for(i=1; i<=N; i++)  
    x[i] += xdelta * v[i];  
  
for(i=1; i<=N; i++)  
    v[i] += vdelta * (x[i+1] + x[i-1] - 2*x[i]);
```

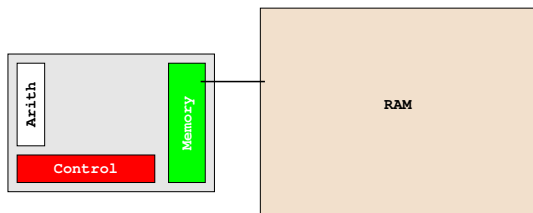

Einfacher Prozessor im Beispiel



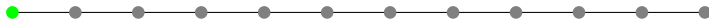
Anwendung auf Wellengleichung:



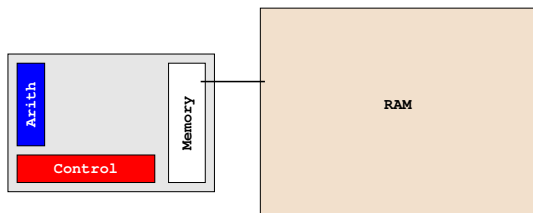
Einfacher Prozessor im Beispiel



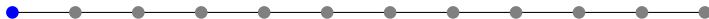
Anwendung auf Wellengleichung:



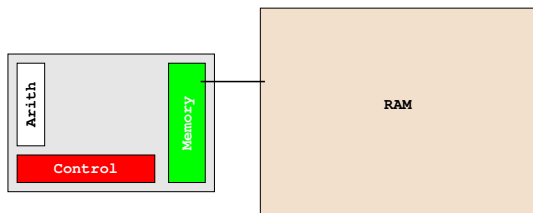
Einfacher Prozessor im Beispiel



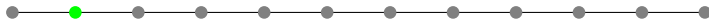
Anwendung auf Wellengleichung:



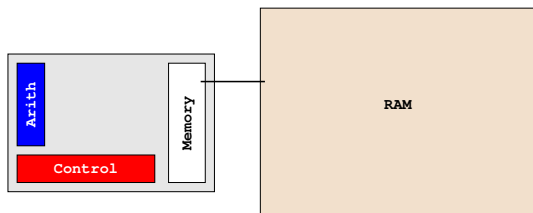
Einfacher Prozessor im Beispiel



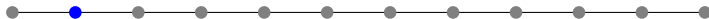
Anwendung auf Wellengleichung:



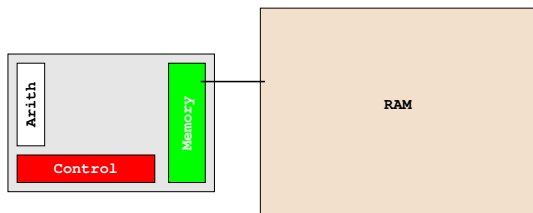
Einfacher Prozessor im Beispiel



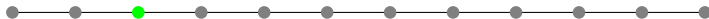
Anwendung auf Wellengleichung:



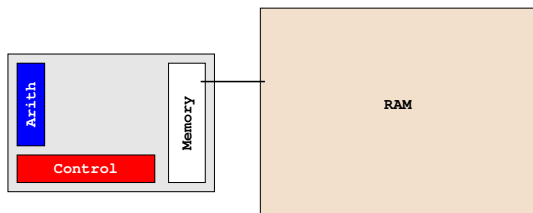
Einfacher Prozessor im Beispiel



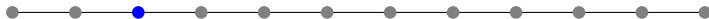
Anwendung auf Wellengleichung:



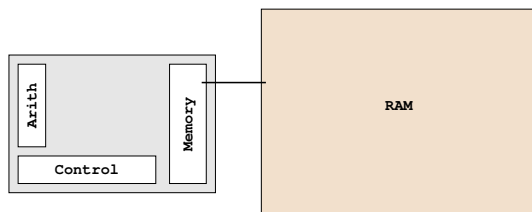
Einfacher Prozessor im Beispiel



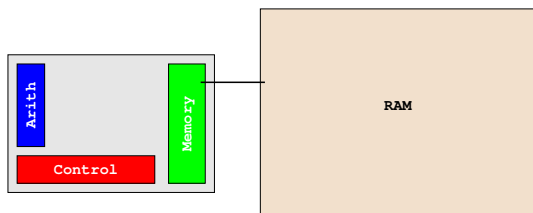
Anwendung auf Wellengleichung:



Einfacher Prozessor im Beispiel



Nachteil: In jedem Takt ist neben dem Steuerwerk nur eine Funktionseinheit aktiv.

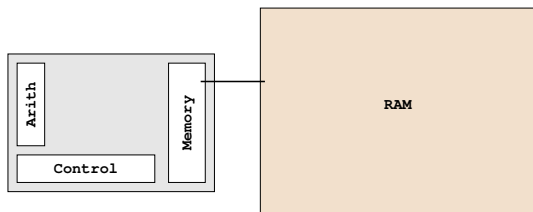


Idee:

- Führe mehrere Befehle gleichzeitig aus, sofern sie unabhängig voneinander sind.
- Sortiere eventuell Befehle um, um möglichst gute Auslastung aller Funktionseinheiten zu erreichen.

1965 CDC 6600 Supercomputer, 1993 Intel Pentium Prozessor.

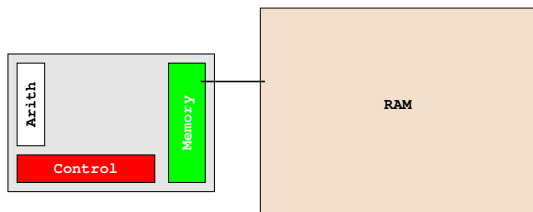
Superskalärer Prozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



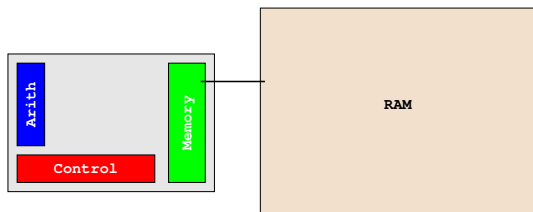
Superskalärer Prozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



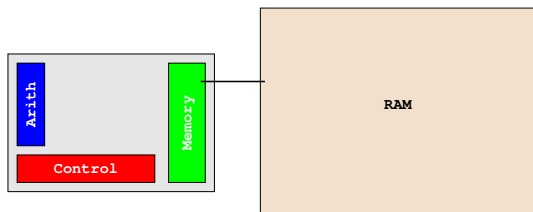
Superskalärer Prozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



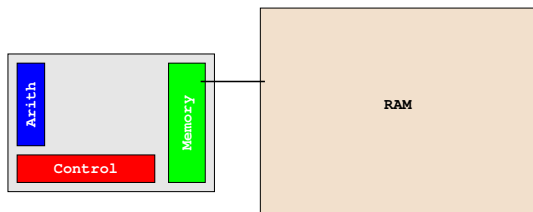
Superskalarer Prozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



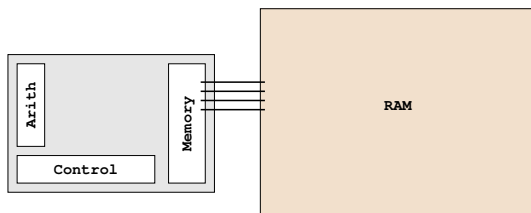
Superskalärer Prozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



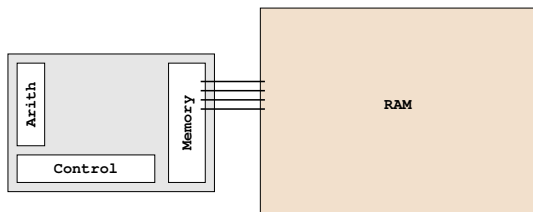
Verbesserter Speicherzugriff



Ideen:

- Burst-Betrieb für aufeinander folgende Adressen.
- Caches
(1968 IBM System/360 Model 85, 1989 Intel 80486).
- Mehrkanaliger Speicherzugriff
(1968 CDC 6600, 2004 AMD Athlon 64).

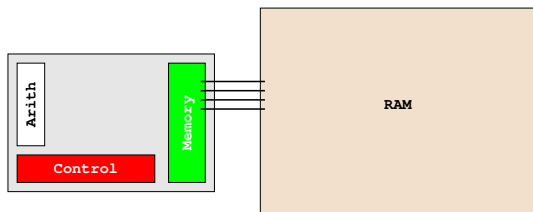
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



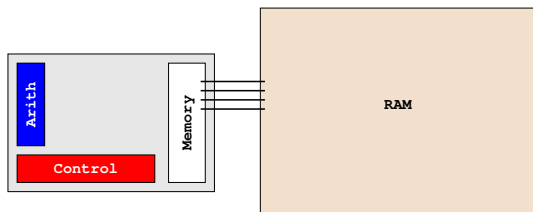
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



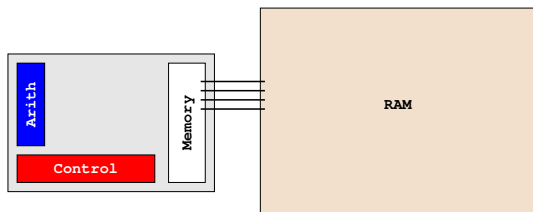
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



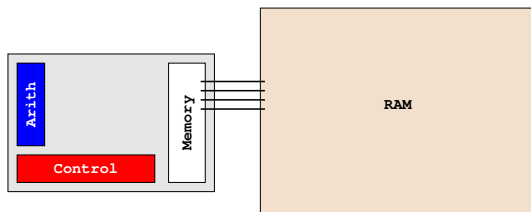
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



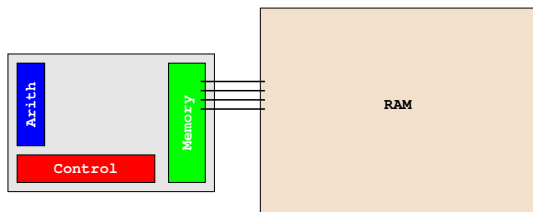
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



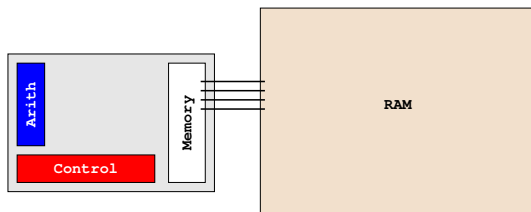
Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



Burst-Zugriffe im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



Zweidimensionale Wellengleichung

Erste Fassung:

```
for(i=1; i<=N; i++)
  for(j=1; j<=N; j++)
    x[i][j] += xdelta * v[i][j];

for(i=1; i<=N; i++)
  for(j=1; j<=N; j++)
    v[i][j] += vdelta * (...);
```

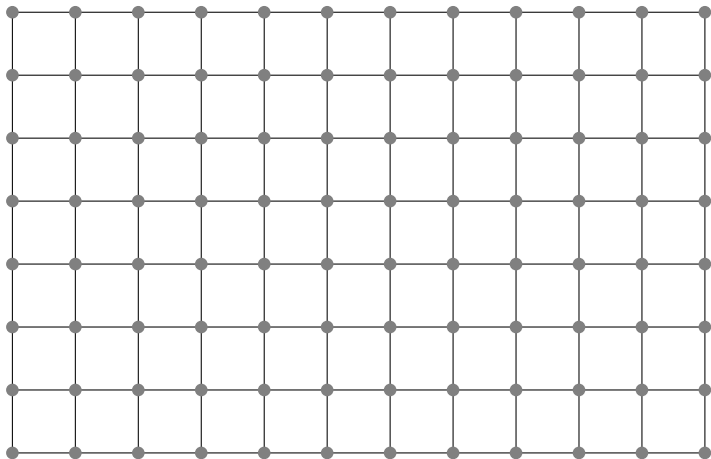
Zweite Fassung:

```
for(j=1; j<=N; j++)
  for(i=1; i<=N; i++)
    x[i][j] += xdelta * v[i][j];

for(j=1; j<=N; j++)
  for(i=1; i<=N; i++)
    v[i][j] += vdelta * (...);
```

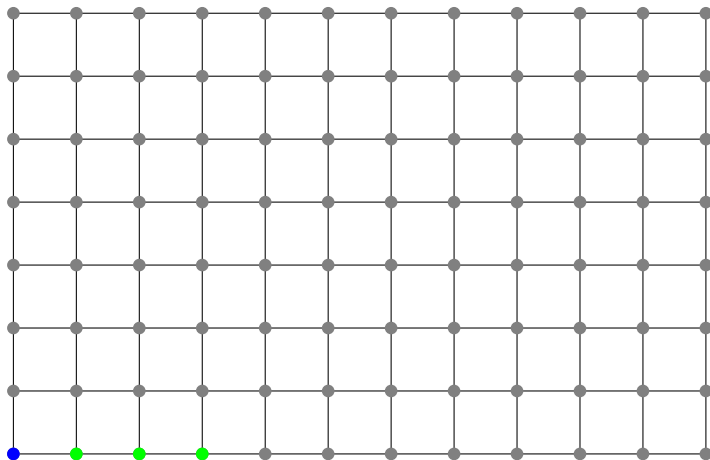
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



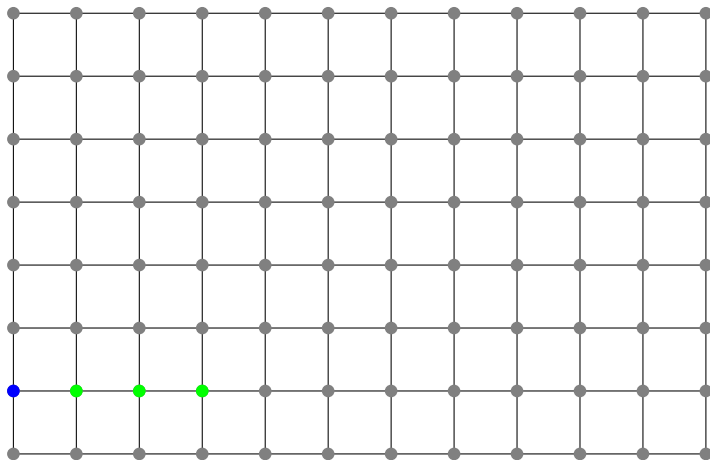
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



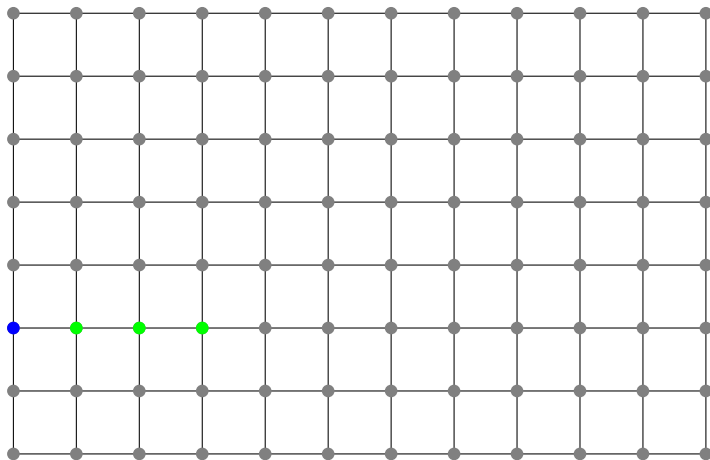
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



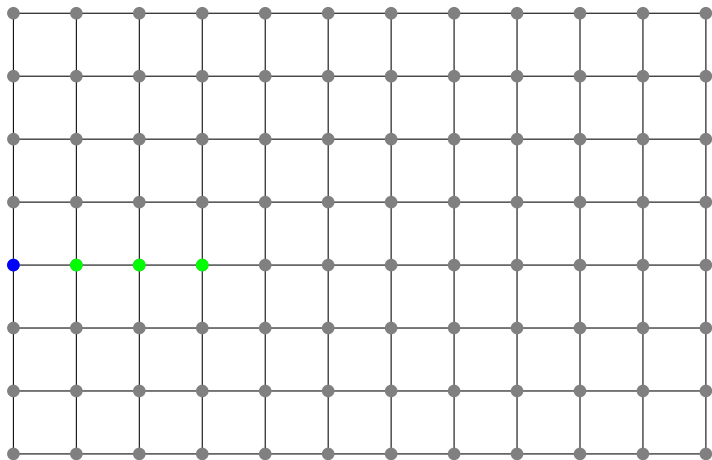
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



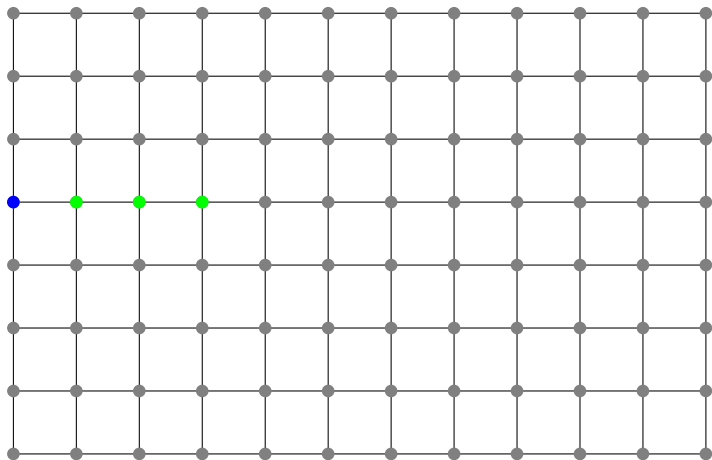
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



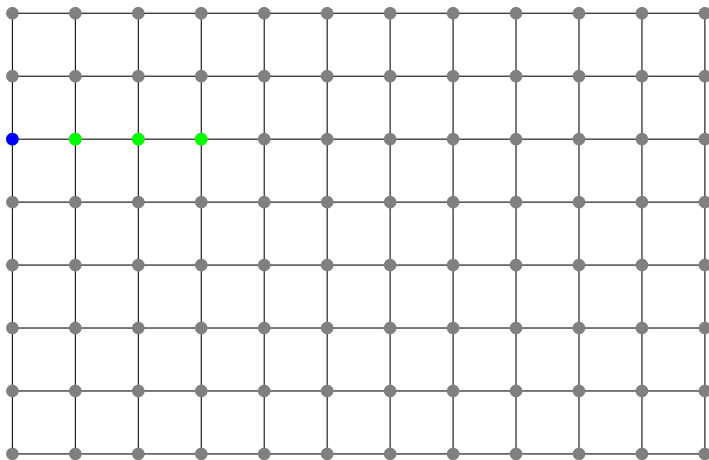
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



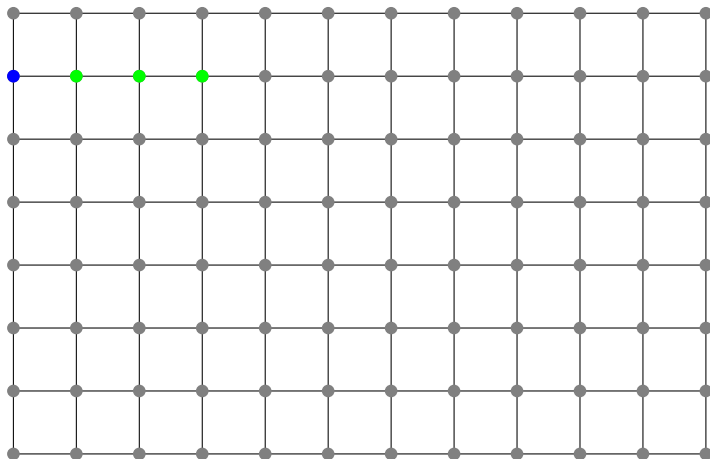
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



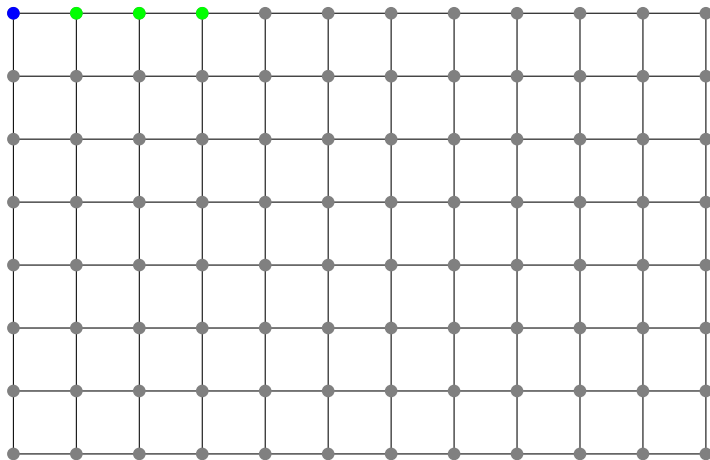
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



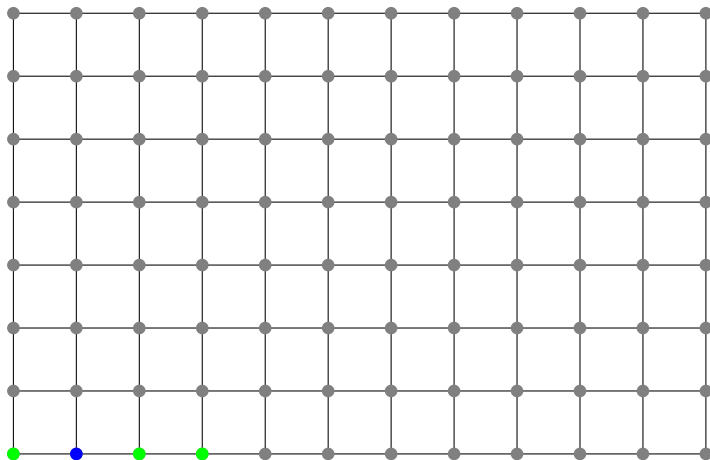
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



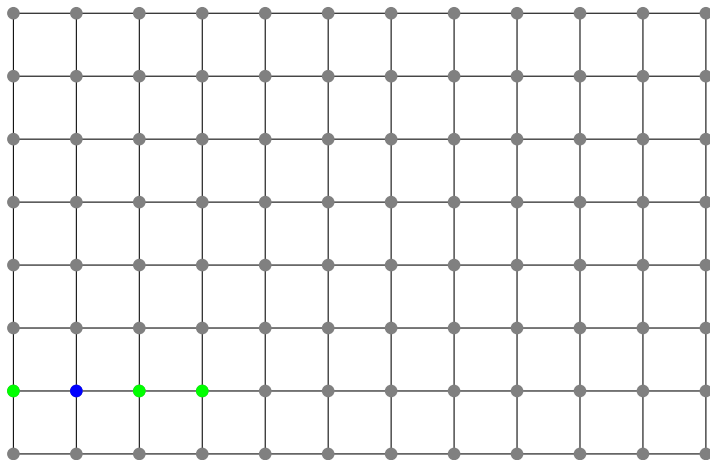
Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.

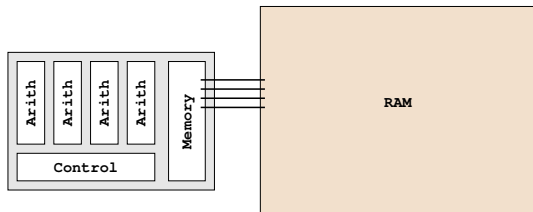


Burst-Zugriffe im zweidimensionalen Beispiel

Zweite Fassung: Spaltenweise Verarbeitung.



- 1 Wofür braucht man eine hohe Rechenleistung?
- 2 Wie arbeiten moderne Prozessoren?
- 3 Wie können wir Programme verbessern?**
- 4 Zusammenfassung



Idee: Mehrere parallel geschaltete Rechenwerke.

1971 ILLIAC IV, 1997 Intel Pentium (MMX),
1999 Motorola PowerPC 7400 (AltiVec), 1999 Intel Pentium III (SSE)

Vektorisierte Wellengleichung

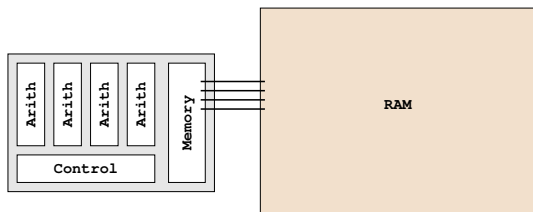
Original:

```
for(i=1; i<=N; i++)  
    x[i] += xdelta * v[i];  
  
for(i=1; i<=N; i++)  
    v[i] += vdelta * (x[i+1] + x[i-1] - 2*x[i]);
```

Vektorrechner:

```
x4 = (float4 *) (x+1); v4 = (float4 *) (v+1);  
x4l = (float4 *) x;      x4r = (float4 *) (x+2);  
  
for(i=0; i<N/4; i++)  
    x4[i] += xdelta * v4[i];  
  
for(i=0; i<N/4; i++)  
    v4[i] += vdelta * (x4r[i] + x4l[i] - 2*x4[i]);
```

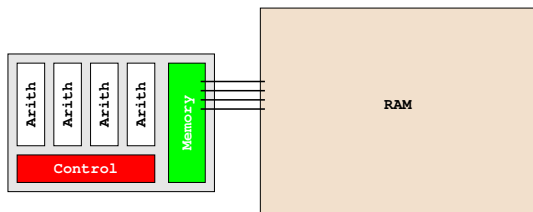
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



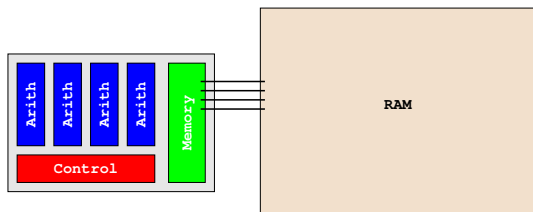
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



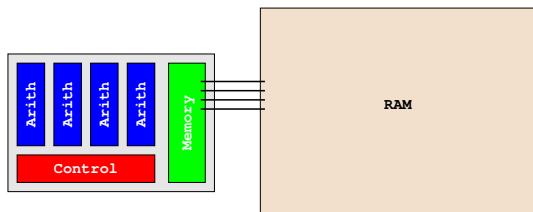
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



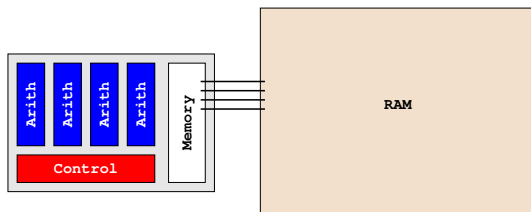
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



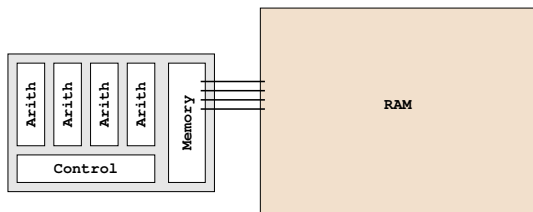
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



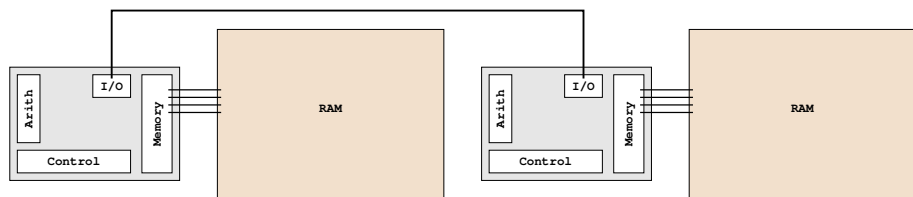
Vektorisierung im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



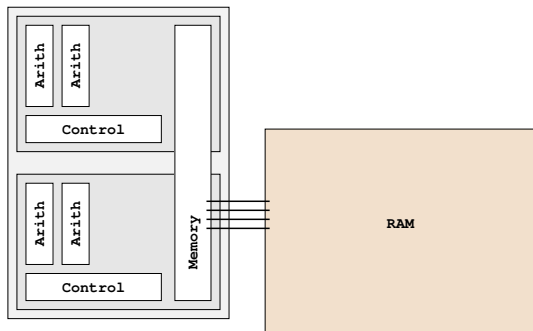
- + Bei geeigneten Aufgaben einfach anwendbar.
- + Hoher Geschwindigkeitsgewinn (SSE 4×, AVX 8×, AVX512 16×).
- + Manche Compiler vektorisieren automatisch.
- Nur benutzbar, falls **identische** Folgen von Operationen auf große Datenmengen angewendet werden müssen.



Idee: Verteile Arbeit auf mehrere Computer, die über ein Netzwerk miteinander Daten austauschen.

Im Kontext der Informatik angeblich schon 1842 von F. L. Menabrea in Verbindung mit der *Analytical Engine* erwähnt.

Mehrkernprozessor



Idee: Mehrere Prozessorkerne teilen eine Verbindung zur „Außenwelt“.

2005 AMD Athlon X2, 2006 Intel Core Duo

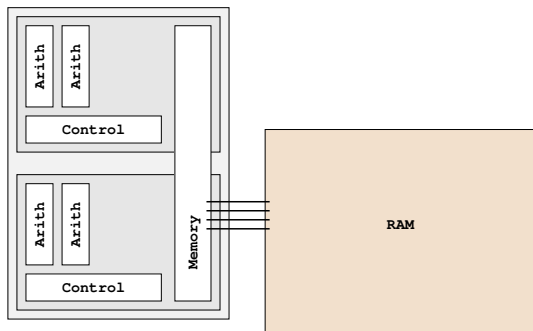
Original:

```
for(i=1; i<=N; i++)  
    x[i] += xdelta * v[i];  
  
for(i=1; i<=N; i++)  
    v[i] += vdelta * (x[i+1] + x[i-1] - 2*x[i]);
```

Mit OpenMP für Mehrkernprozessoren:

```
#pragma omp parallel for  
for(i=1; i<=N; i++)  
    x[i] += xdelta * v[i];  
  
#pragma omp parallel for  
for(i=1; i<=N; i++)  
    v[i] += vdelta * (x[i+1] + x[i-1] - 2*x[i]);
```

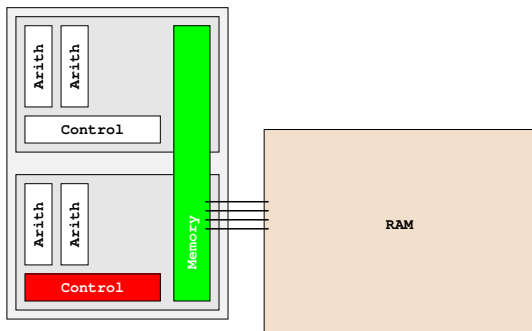
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



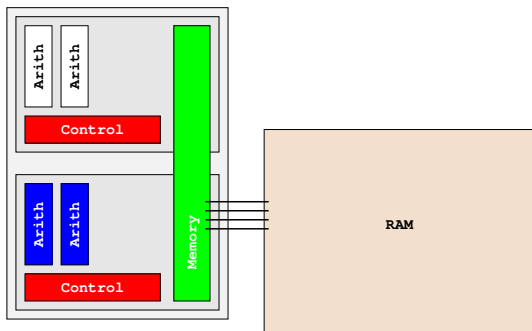
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



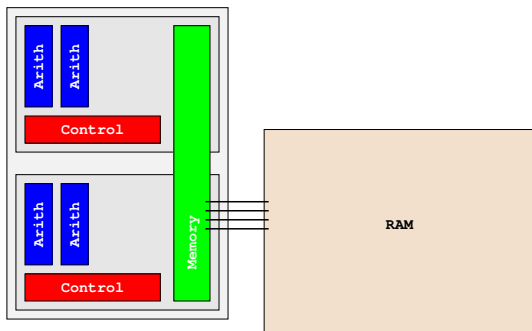
Mehrkernelprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



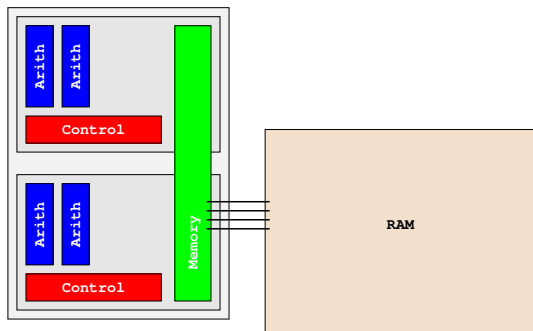
Mehrkernelprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



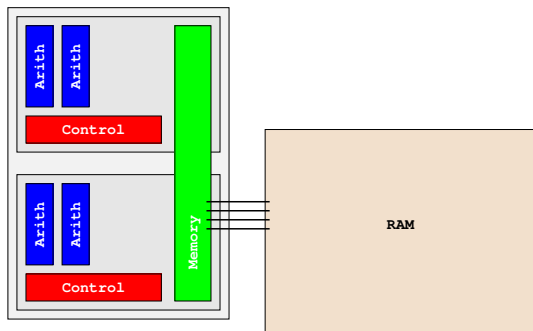
Mehrkernelprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



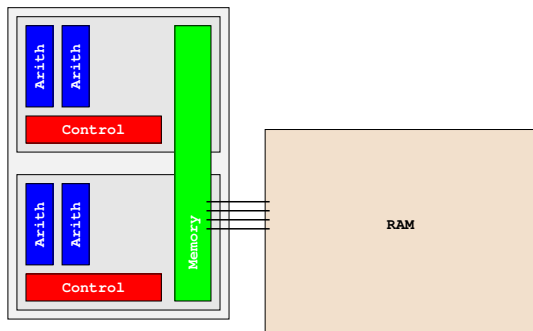
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



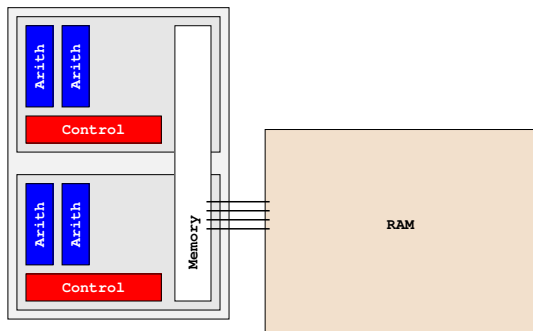
Mehrkernelprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



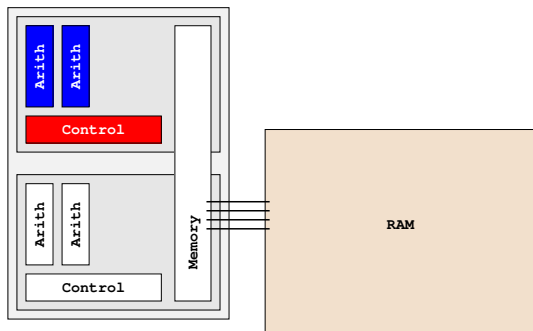
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



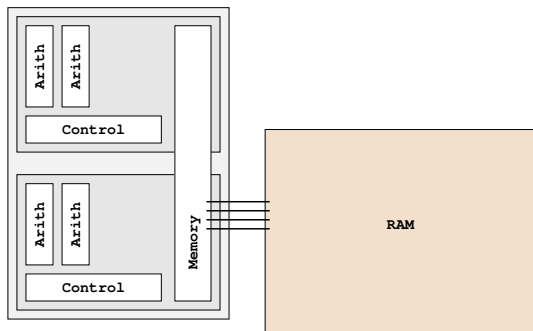
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



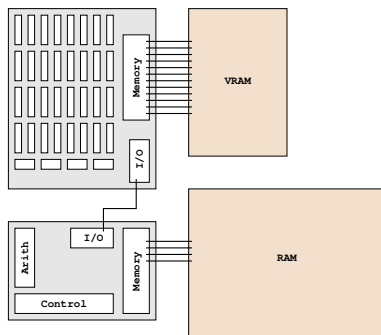
Mehrkernprozessor im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



- + Sehr flexibel.
- + Häufig leicht anwendbar.
- + Gute Beschleunigung bei rechenintensiven Anwendungen.
- Bei speicherintensiven Anwendungen kaum Vorteile.
- Synchronisation potentiell schwierig.

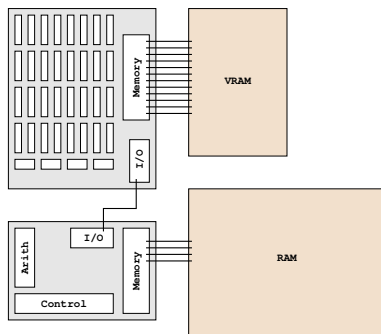


Idee: Nutze hohe Rechenleistung moderner Grafikkarten für „ernsthafte“ Anwendungen.

```
__kernel void update_x(__global float *x,  
                      __global const float *v)  
{  
    int i = get_global_id(0) + 1;  
    x[i] += xdelta * v[i];  
}  
  
__kernel void update_v(__global const float *x,  
                      __global float *v)  
{  
    int i = get_global_id(0) + 1;  
    v[i] += vdelta * (x[i+1] + x[i-1] - 2*x[i]);  
}
```

```
clEnqueueNDRangeKernel(queue, update_x, 1, 0, &n,  
                      &blksize, 0, 0, 0);  
clEnqueueNDRangeKernel(queue, update_v, 1, 0, &n,  
                      &blksize, 0, 0, 0);
```

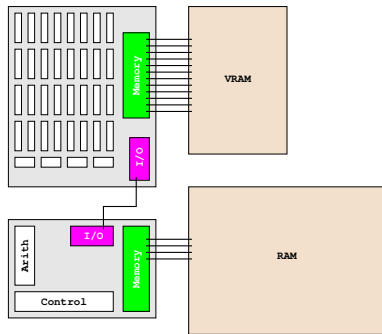
Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



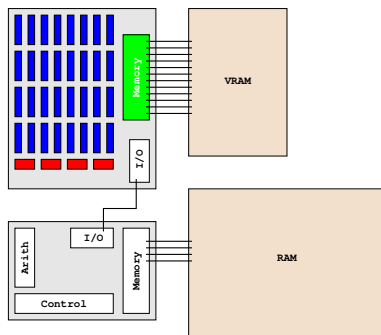
Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



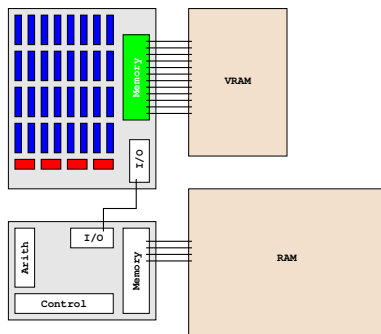
Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



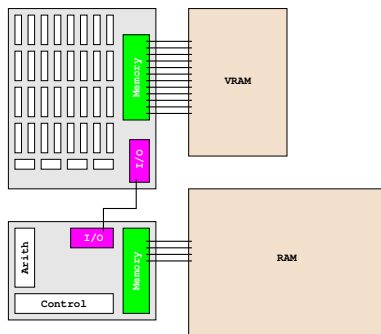
Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



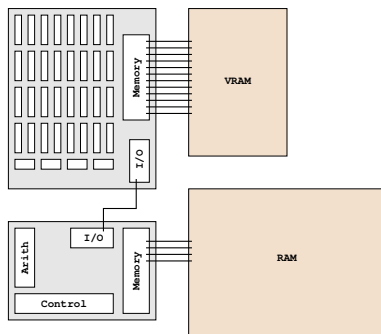
Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



Grafikkarte im Beispiel



Anwendung auf Wellengleichung:



- + Sehr hohe Rechenleistung.
- + Sehr schneller Speicherzugriff.
 - Speicherzugriff trotzdem oft nicht schnell genug.
 - Transfer zwischen Grafikkarte und Prozessor langsam.
 - Konkurrierende Standards für die Programmierung.

Bei geschickter Programmierung bietet ein moderner PC eine Rechenleistung, die noch vor wenigen Jahren Supercomputern vorbehalten war.

Nutzbar wird sie durch

- Vermeidung von Datenabhängigkeiten und Sprüngen (superskalare Prozessoren),
- Geeignete Organisation von Speicherzugriffen (Caches),
- Einsatz von Vektor-Rechenwerken,
- Parallelisierung (Mehrkernprozessoren),
- Einsatz von Grafikkarten.